



MOTORES FRENO MGM

RECAMBIOS:

CARACTERÍSTICAS GENERALES SERIE BA

Volante de inercia motores BAPV y CFPV

El movimiento de traslación crea el problema de un comienzo suave y de un frenado progresivo sin choques para evitar balancearse de cargas suspendidas y resbalando sobre los carriles o rotura de mecanismos particulares. Esta progresión por lo general es obtenida por aplicación de embragues o enganches hidráulicos al motor o usando motores slipring. La experiencia ha demostrado que estas aplicaciones no son demasiado correctas. El caso del motor freno en la ejecución PV es un sustituto válido de los enganches y del motor slipring. La acción progresiva es obtenida aumentando el momento de inercia (J) con el uso, dentro del motor, de un volante que es calculado exactamente en sus dimensiones y peso, que controla el momento de rotación máximo en la conexión con el momento de rotación estático. Al principio el volante absorbe la energía y lo devuelve en el momento del frenado. El motor de freno de serie PV realmente requiere, ni ajustes con el cambio de carga, ni un mantenimiento especial, y la acción de progresión es directamente proporcional al aumento de carga. Durante la planificación es, desde luego, necesario el evitar el uso de motores con poder insuficiente (peligro de una calefacción excesiva) y también el uso de los demasiado potentes la cual cosa reduciría el efecto de la progresión

El momento de rotación que frena de los motores del BM y la serie BMPV es el mismo. El **comienzo progresivo es obtenido para motores BAPV y CFPV** con un volante rígidamente empotrado sobre el eje de motor; para motores BMPV esto es usando un ventilador de hierro fundido(férreo) substituyendo al de plástico.

